

# 1 La bibliothèque Pillow

Pillow est une bibliothèque de traitement d'images, qui succède au projet PIL (*Python Imaging Library*). Elle est conçue de manière à offrir un accès rapide aux données contenues dans une image, et offre un support pour différents formats de fichiers tels que PPM, PNG, JPEG, GIF, TIFF et BMP.

À partir d'une image de base, nous allons construire des fonctions Python qui modifieront l'aspect de cette image : filtre de couleur, niveaux de gris, couleurs inversées,...

Le script Python de base contiendra les lignes suivantes :

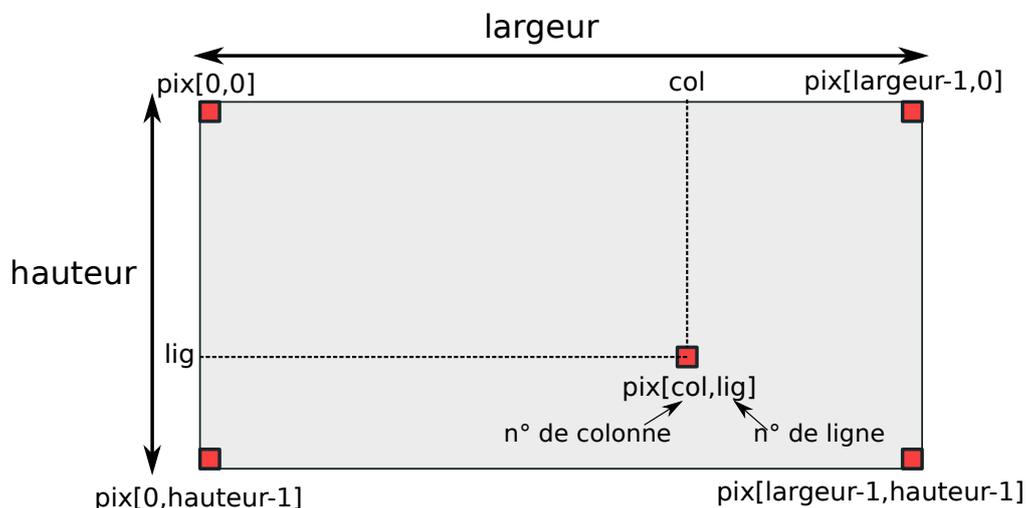
## 🔗 Code Python :

```

1 # Importation de PIL
2 from PIL import Image
3 # Définition d'une fonction de modification
4 def modification(img) :
5     largeur, hauteur = img.size # création des variables largeur et hauteur qui
6     # reçoivent les dimensions de l'image
7     img2 = Image.new(img.mode, img.size) # création d'une image "vide" de même
8     # format et même dimension que l'image en paramètre de la fonction
9     pix = img.load() # chargement de l'image comme un tableau de pixels de
10    # dimensions largeur x hauteur
11    pix2 = img2.load() # même chose pour l'image "vide"
12    ... # instruction spécifiques à la fonction
13    return img2 # renvoi du tableau
14 # programme principal
15 img = Image.open("mon_image.jpg") # ouverture de l'image souhaitée
16 imgnew=modification(img) # appel de la fonction de modification
17 imgnew.show() # affichage de la version modifiée de l'image
18 imgnew.save("resultat.png") # sauvegarde de l'image modifiée \end{lstlisting}

```

Avec les notations du script, chaque pixel sera repéré par un numéro de colonne et un numéro de ligne :



Repérage d'un pixel dans le tableau  
obtenu par la méthode load()

Dans la partie suivante, nous allons parcourir chaque colonne et chaque ligne du tableau `pix` pour modifier les pixels un par un. Ces deux listes de coordonnées seront parcourues à l'aide de deux boucles imbriquées `for ... in range(...)`

## 2 Programmation Python

### 2.1 Préparation des fichiers

1. Créez un répertoire `python_images` dans votre espace personnel du réseau.
2. Copiez les fichiers images `ara_macao.jpg` et `arles.png` présents dans le dossier partagé de la classe.
3. Lancez une distribution Python et ouvrez le fichier `traitement_images.py`.
4. Enregistrez ce fichier sous un autre nom dans votre dossier `python_images`.

Pour chaque traitement ci-après, vous enregistrerez un nouveau fichier sous la forme `nom_de_la_modification.py`.

### 2.2 Filtre de couleur

Le principe du filtre de couleur est de ne conserver qu'une seule des 3 composantes RGB d'un pixel. Compléter le script suivant pour qu'il filtre l'image "`ara_macao.jpg`" en rouge puis en vert ou en bleu selon votre choix :

#### Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def filtre_rouge (img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.
5         size)
6     pix = img.load()
7     pix2 = img2.load()
8     for col in range(largeur) :
9         for lig in range(hauteur) :
10            (r, v, b) = pix[col, lig] #
11            on extrait les composantes RGB du
12            pixel
13            pix2[col, lig] = ..... #
14            on ne garde que la composante rouge
15            return img2
16 img = Image.open("ara_macao.jpg")
17 imgnew = filtre_rouge(img)
18 imgnew.show()
19 imgnew.save("ara_rouge.png")
```

`filtre_rouge.py`

#### Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def filtre_vert (img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.
5         size)
6     pix = img.load()
7     pix2 = img2.load()
8     for col in range(largeur) :
9         for lig in range(hauteur) :
10            (r, v, b) = pix[col, lig] #
11            on extrait les composantes RGB du
12            pixel
13            pix2[col, lig] = ..... #
14            on ne garde que la composante verte
15            return img2
16 img = Image.open("ara_macao.jpg")
17 imgnew = filtre_vert(img)
18 imgnew.show()
19 imgnew.save("ara_vert.png")
```

`filtre_vert.py`

### 2.3 Inversion des couleurs

Le principe ici est de prendre le complément à 255 de chaque composante RGB : si la composante rouge d'un pixel est de 90, alors il faudra la mettre à  $255 - 90 = 165$ .

## Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def inversion(img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
5     pix, pix2 = img.load(), img2.load()
6     for col in range(largeur) :
7         for lig in range(hauteur) :
8             (r, v, b) = pix[col, lig]
9             pix2[col, lig] = ..... # complément à 255 des composantes
10    return img2
11 img = Image.open("ara_macao.jpg")
12 imgnew = inversion(img)
13 imgnew.show()
14 imgnew.save("ara_inversion.png")
```

## 2.4 Niveaux de gris

Dans une image numérique, le niveau de gris représente la luminosité d'un pixel, lorsque les valeurs de ses composantes de couleur sont identiques.

Pour convertir une image infographique couleur en niveau de gris il donc faut remplacer, pour chaque pixel les trois valeurs représentant les niveaux de rouge, de vert et de bleu, par une seule valeur représentant la luminosité. Par exemple, on peut remplacer chacune des composantes par la moyenne de celles-ci : par exemple si un pixel a pour composantes (189,217,34), on calcule  $\frac{189 + 217 + 34}{3} \approx 146,67$ . Cette moyenne n'est pas un nombre entier donc il est plus simple d'effectuer la division entière par 3 (commande // dans Python) qui renverra le quotient de la division euclidienne de la somme par 3 : (189+217+34)//3.

## Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def niveaux_gris(img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
5     pix, pix2 = img.load(), img2.load()
6     for col in range(largeur) :
7         for lig in range(hauteur) :
8             (r, v, b) = pix[col, lig] #composantes RGB du pixel
9             m = ..... # moyenne des composantes
10            pix2[col, lig] = ..... # affectation de la moyenne m à toutes
11            les composantes
12    return img2
13 img = Image.open("ara_macao.jpg")
14 imgnew = niveaux_gris(img)
15 imgnew.show()
16 imgnew.save("ara_gris.png")
```

Dans sa norme 709, la CIE (Commission Internationale de l'Éclairage) propose de remplacer les composantes par la valeur suivante :

$$m = 0.2126 \times r + 0.7152 \times v + 0.0722 \times b$$

Reprenez le script précédent et modifiez la définition de m selon le standard. Y-a-t-il une différence ?

### 3 Mise en noir et blanc (binarisation)

Le principe de binarisation d'une image couleur consiste à classer chaque pixel selon une valeur de seuil :

- calculer la moyenne m de ses composantes RGB ;
- si cette moyenne est supérieure au seuil , alors on considère que c'est un pixel "clair" et on lui affecte la valeur blanc (255,255,255)
- si cette moyenne est inférieure ou égale au seuil, alors on considère que c'est un pixel "sombre" et lui affecte la valeur noir (0,0,0)

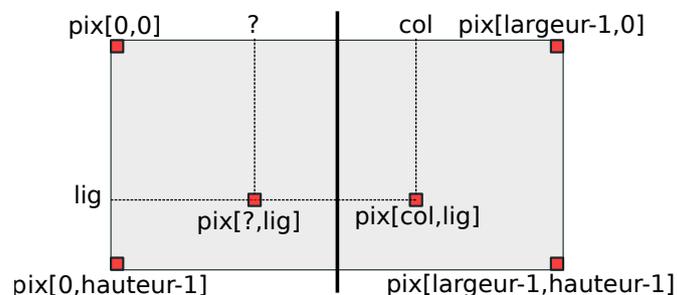
Compléter l'exemple ci-dessous en prenant comme valeur de seuil le nombre 127, valeur centrale de l'échelle des niveaux allant de 0 à 255.

#### Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def binarisation(img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
5     pix, pix2 = img.load(), img2.load()
6     for col in range(largeur) :
7         for lig in range(hauteur) :
8             (r, v, b) = pix[col, lig] #composantes RGB du pixel
9             m = ..... # moyenne des composantes
10            if ..... :
11                pix2[col, lig] = .....
12            else :
13                pix2[col, lig] = .....
14    return img2
15 img = Image.open("ara_macao.jpg")
16 imgnew = binarisation(img)
17 imgnew.show()
18 imgnew.save("ara_binarisation.png")
```

### 4 Symétrie axiale d'axe vertical (miroir)

Pour obtenir une image symétrisée, il suffit d'affecter à un pixel  $\text{pix}[\text{col}, \text{lig}]$  du tableau  $\text{pix}$ , les composantes du pixel situé sur la même ligne mais dont la colonne est "inversée".



## Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def symetrie(img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
5     pix, pix2 = img.load(), img2.load()
6     for col in range(largeur) :
7         for lig in range(hauteur) :
8             (r, v, b) = pix[col, lig] # composantes RGB du pixel de
9             coordonnées [col, lig]
10            pix2[..... , lig] = (r, v, b) # affectation de ces composantes au
11            pixel symétrique
12        return img2
13 img = Image.open("ara_macao.jpg")
14 imgnew = symetrie(img)
15 imgnew.show()
16 imgnew.save("ara_symetrie.png")
```

**Pour aller plus loin** : flou d'une image par moyenne des pixels voisins ( carré  $5 \times 5$ ) détection de contours.

## 5 Scripts corrigés

### 5.1 Filtres rouges et verts

#### Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def filtre_rouge (img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
5     pix = img.load()
6     pix2 = img2.load()
7     for col in range(largeur) :
8         for lig in range(hauteur) :
9             (r, v, b) = pix[col, lig] #composantes RGB du pixel
10            pix2[col, lig] = (r,0,0)
11     return img2
12 img = Image.open("ara_macao.jpg")
13 imgnew = filtre_rouge(img)
14 imgnew.show()
15 imgnew.save("ara_rouge.png")
```

#### Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def filtre_vert (img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
5     pix = img.load()
6     pix2 = img2.load()
7     for col in range(largeur) :
8         for lig in range(hauteur) :
9             (r, v, b) = pix[col, lig] # on extrait les composantes RGB du pixel
10            pix2[col, lig] = (0, r, 0) # on ne garde que la composante verte
11     return img2
12 img = Image.open("ara_macao.jpg")
13 imgnew = filtre_vert(img)
14 imgnew.show()
15 imgnew.save("ara_vert.png")
```

### 5.2 Inversion des couleurs

#### Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def inversion(img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
5     pix = img.load()
6     pix2 = img2.load()
7     for col in range(largeur) :
8         for lig in range(hauteur) :
9             (r, v, b) = pix[col, lig]
10            pix2[col, lig] = (255 - r, 255 - v, 255 - b)
11     return img2
12 img = Image.open("ara_macao.jpg")
13 imgnew = inversion(img)
14 imgnew.show()
15 imgnew.save("ara_inversion.png")
```

## 5.3 Niveaux de gris

### Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def niveaux_gris(img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
5     pix, pix2 = img.load(), img2.load()
6     for col in range(largeur) :
7         for lig in range(hauteur) :
8             (r, v, b) = pix[col, lig] #composantes RGB du pixel
9             m = (r+v+b)//3 # moyenne des composantes
10            pix2[col, lig] = (m, m, m) # affectation de la moyenne m à toutes les composantes
11    return img2
12 img = Image.open("ara_macao.jpg")
13 imgnew = niveaux_gris(img)
14 imgnew.show()
15 imgnew.save("ara_gris.png")
```

## 5.4 Binarisation

### Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def binarisation(img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
5     pix, pix2 = img.load(), img2.load()
6     for col in range(largeur) :
7         for lig in range(hauteur) :
8             (r, v, b) = pix[col, lig] #composantes RGB du pixel
9             m = (r + v + b)//3 # moyenne des composantes
10            if m > 127 :
11                pix2[col, lig] = (255, 255, 255)
12            else :
13                pix2[col, lig] = (0, 0, 0)
14    return img2
15 img = Image.open("ara_macao.jpg")
16 imgnew = binarisation(img)
17 imgnew.show()
18 imgnew.save("ara_binarisation.png")
```

## 5.5 Miroir

### Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def symetrie(img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
5     pix, pix2 = img.load(), img2.load()
6     for col in range(largeur) :
7         for lig in range(hauteur) :
8             (r, v, b) = pix[col, lig] # composantes RGB du pixel de coordonnées [col, lig]
9             pix2[largeur - col - 1, lig] = (r, v, b) # affectation de ces composantes au pixel symétrique
10    return img2
11 img = Image.open("ara_macao.jpg")
12 imgnew = symetrie(img)
13 imgnew.show()
14 imgnew.save("ara_symetrie.png")
```

## 5.6 Détection de contours

### Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 from math import sqrt
3 def distance(pix1,pix2):
4     """ distance euclidienne entre deux triplets"""
5     return sum((pix1[i]-pix2[i])**2 for i in range(len(pix1)))
6
7 def contour(img) :
8     largeur, hauteur = img.size
9     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
10    pix, pix2 = img.load(), img2.load()
11    seuil = 30
12    for lig in range(hauteur):
13        for col in range(largeur):
14            if col==0 or lig==0 or col==largeur-1 or lig==hauteur-1:
15                pix[col,lig] = (255,255,255)
16            else:
17                dist=sqrt((distance(pix[col+1,lig],pix[col-1,lig])+distance(pix[col,lig-1],pix[col,lig+1]))/2)
18                if dist< seuil:
19                    pix2[col-1,lig-1]=(255,255,255)
20                else:
21                    pix2[col-1,lig-1]=(0,0,0)
22    return img2
23 img = Image.open("ara_macao.jpg")
24 imgnew = contour(img)
25 imgnew.show()
26 imgnew.save("ara_contour.png")
```

## 5.7 Flou

### Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def moyenne_composantes(img, i, j, l):
3     """ Renvoie la moyenne (entière) des composantes
4     du carré de côté 2 * l + 1, centré en i, j
5     avec une gestion correcte des bords
6     """
7     pix = img.load()
8     c = [0] * 3
9     n = 0
10    for ii in range(max(0, i - l), min(i + l + 1, img.size[0])):
11        for jj in range(max(0, j - l), min(j + l + 1, img.size[1])):
12            n = n+1
13            for k in range(3):
14                c[k]= c[k]+pix[ii,jj][k]
15    return c[0] // n, c[1] // n, c[2] // n
16
17 def flou(img) :
18     largeur, hauteur = img.size
19     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
20     pix, pix2 = img.load(), img2.load()
21     for col in range(largeur) :
22         for lig in range(hauteur) :
23             pix2[col,lig] = moyenne_composantes(img,col,lig,2)
24     return img2
25 img = Image.open("arles.png")
26 imgnew = flou(img)
27 imgnew.show()
28 imgnew.save("arles_flou.png")
```

## 5.8 Sépia

### Code Python :

```
1 from PIL import Image
2 def sepia(img) :
3     largeur, hauteur = img.size
4     img2 = Image.new(img.mode, img.size)
5     pix, pix2 = img.load(), img2.load()
6     for col in range(largeur) :
7         for lig in range(hauteur) :
8             (r, v, b) = pix[col, lig] #composantes RGB du pixel
9             m=(r+v+b)//3
10            r,v,b= m,m,m # passage préalable en niveaux de gris
11            if r <= 62 :
12                r = int(1.1*r)
13                b = int(0.9*b)
14            elif r <= 191 :
15                r = int(1.15*r)
16                b = int(0.85*b)
17            else :
18                r = min(255, int(1.08*r))
19                b = int(0.92*b)
20            pix2[col, lig] = (r, m, b)
21        return img2
22 img = Image.open("ara_macao.jpg")
23 imgnew = sepia(img)
24 imgnew.show()
25 imgnew.save("ara_sepia.png")
```